

# Grundlagen der Künstlichen Intelligenz (6/6)

## Monte Carlo Tree Search

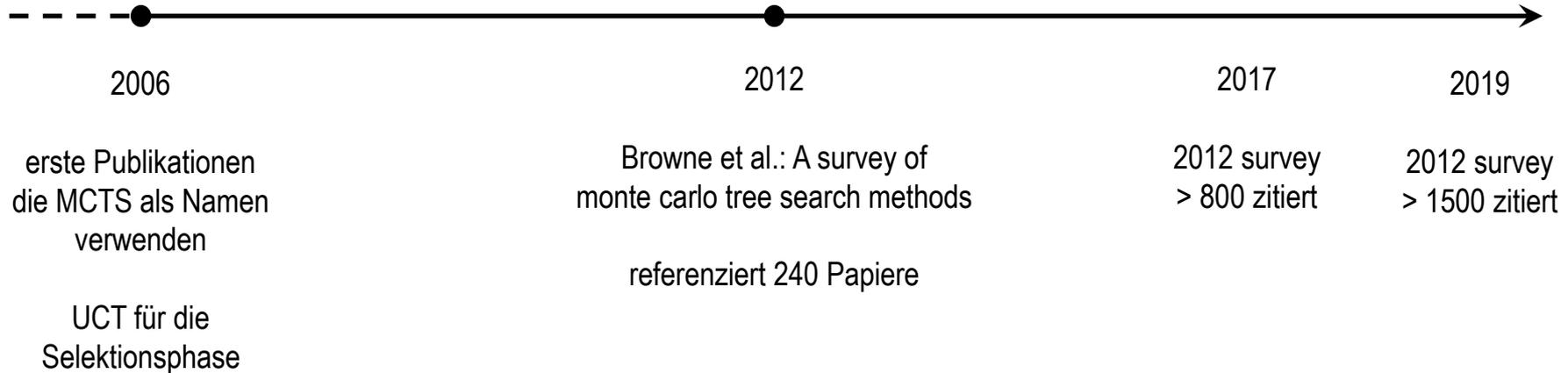
Dr. Christian Meilicke, Research Group Data and Web Science



# Monte Carlo Tree Search

- Alternatives Verfahren zu Min-Max basierten Verfahren
  - Im folgenden MCTS
- Im allgemeinen anwendbar auf Spiele mit einem sehr hohen Branching Faktor
  - Sehr erfolgreich bei GO
- Kann auf unvollständig beobachtbare Spiele (Karten) oder nicht deterministische Spiele (Würfel) angewendet werden
  - Sehr erfolgreich bei Back-Gammon
- Grundidee: Simuliere eine große Anzahl an vollständig durchgespielten Partien und baue in abhängigkeit von den Ergebnissen den Suchbaum auf
  - Benötigt kein Expertenwissen über das Spiel (= keine Heuristik zur Bewertung<sub>2</sub> von Zuständen)

# Entwicklung



# Gliederung

- Min-Max vs. MCTS
- Grundprinzip als Abfolge von vier Schritten
  - Selection mittels UCT
  - Expansion
  - Simulation (“playout”)
  - Backpropagation
- Anwendung auf Würfel- und Kartenspiele
  - Z.B. Determinisierung

# Min-Max vs MCTS

- Suchbaum beim Min-Max Verfahren



---

tieferer Ebenen (mit  
Terminalknoten) werden nicht  
betrachtet

- Min-Max-Verfahren  $\approx$   
tiefenbeschränkte Suche
- Suchbaum vollständig ablaufen bis zu  
einer bestimmten Ebene
  - Wie bei einer Breitensuche
- Heuristik wird meist auf Nicht-  
Terminalzustände angewendet und  
hochpropagiert

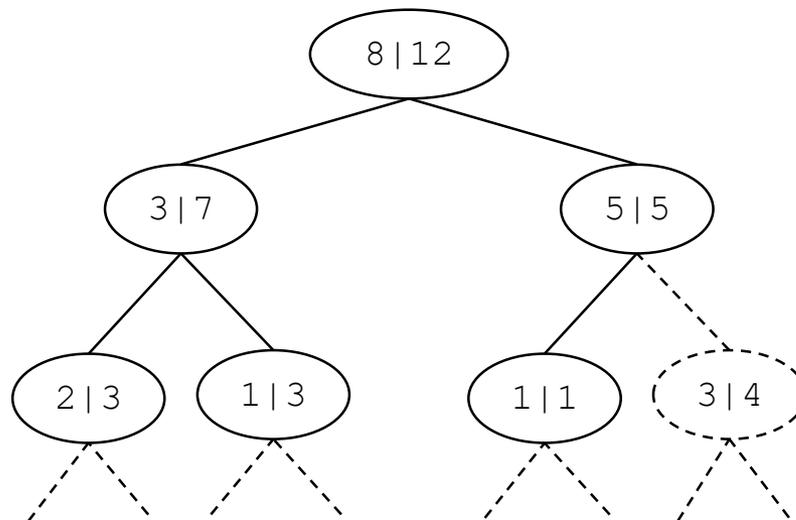
# Min-Max vs MCTS

- Suchbaum bei MCTS



- Suchbaum nicht gleichmäßig balanciert  
= Tiefe variiert
  - Ähnelt der A\*-Suche
- Heuristikfunktion wird ersetzt durch aggregierte Simulationsergebnisse (=Statistik)
- Statistik entscheidet welcher Bereich genauer untersucht wird

# Datenstruktur / Statistik



Legende:

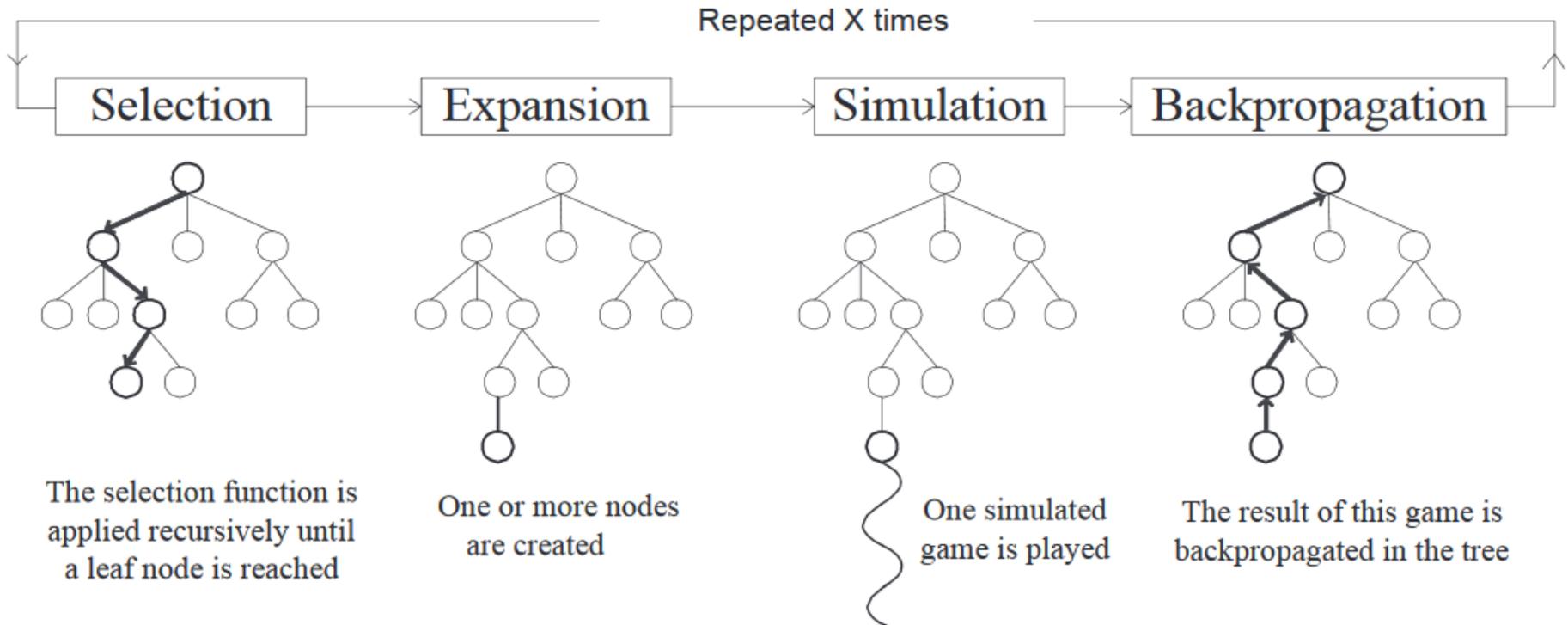
Siege A | Siege B

basierend auf den  
von diesem Knoten  
aus gespielten  
Simulationen

Summe der Kindattribute  
= Werte im Elternknoten + 1  
(Ausnahme: Wurzel)

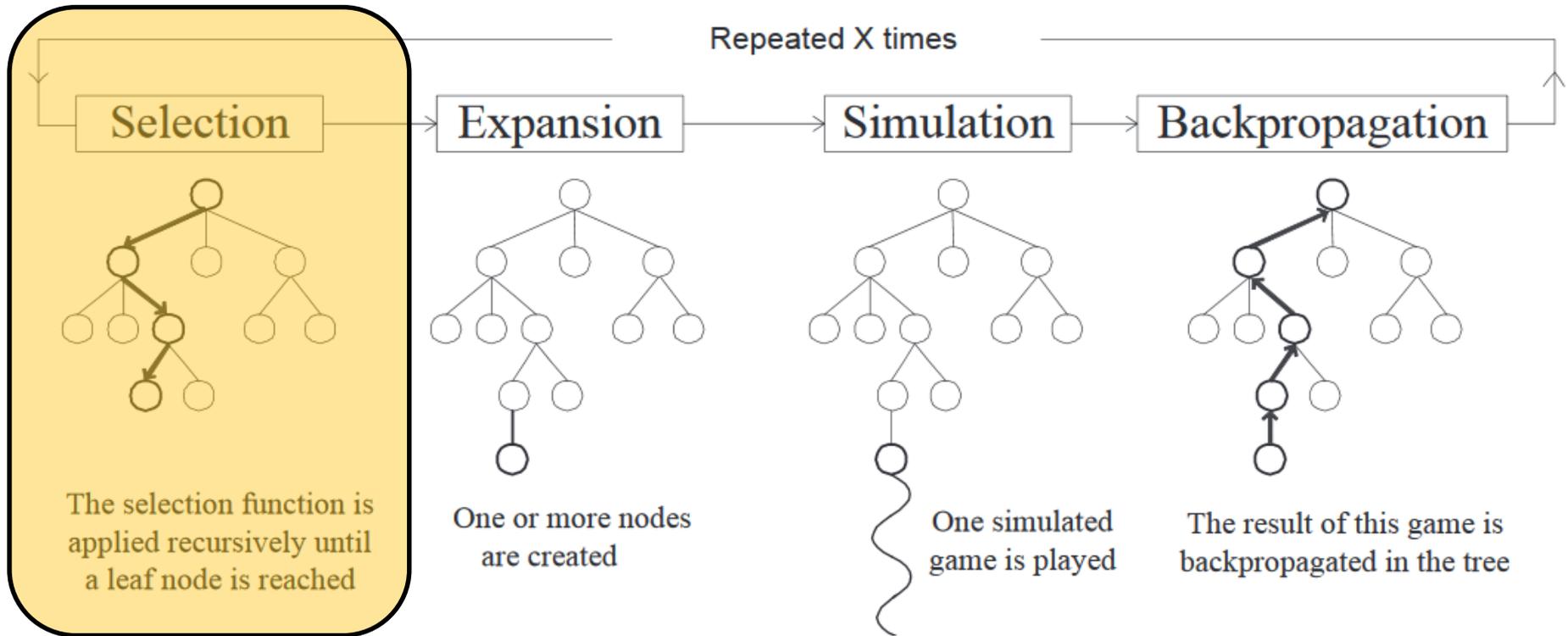
- **Hinweis: Darstellung leicht modifiziert gegenüber der üblichen Beschreibung**
- Siege (und Niederlagen) ergeben sich aus simulierten Spielen
- Je nach Implementierung kann es sein, dass ein Knoten, der kein Blattknoten ist weitere noch nicht expandierte Kinder hat
  - Der Knoten rechts unten ist so ein nicht expandiertes Kind

# Phasen



Taken from CHASLOT et al.: PROGRESSIVE STRATEGIES FOR MONTE-CARLO TREE SEARCH, 2007.

# Phasen



Taken from CHASLOT et al.: PROGRESSIVE STRATEGIES FOR MONTE-CARLO TREE SEARCH, 2007.

# Selektion: UCB und UCT

- UCB = Upper Confidence Bound
- UCT = Upper Confidence Bound applied to Trees
- UCB Algorithmus bzw. Formel wurde ursprünglich angewendet auf das „Multiarmed Bandit Problem“
  - Aus mehreren einarmigen Banditen kann gewählt werden
  - Was ist die beste Taktik gegeben die bisherigen Erfahrungen



# UCB



- Exploration-Exploitation Dilemma
  - Exploration = Erforsche durch Ausprobieren welches der beste Automat ist
  - Exploitation = Spiele am „besten“ Automaten um Gewinn zu machen
- Wann „explore“ und wann „exploit“?

# UCB



- $v_k$  = Durchschnittsgewinn am Automaten k
- $C$  = Parameter (je höher C umso wichtiger wird Exploration)
- $n$  = Anzahl aller Spiele
- $n_k$  = Anzahl der Spiele an Automat k

- $$UCB_k = v_k + C * \sqrt{\frac{\log n}{n_k}}$$

log hier = logarithmus zur basis e  
(natürlicher logarithmus)

# UCB

C=1



- $v_k$  = Durchschnittsgewinn am Automaten k
- $C$  = Parameter (je höher C umso wichtiger wird Exploration)
- $n$  = Anzahl aller Spiele
- $n_k$  = Anzahl der Spiele an Automat k

- $UCB_k = v_k + C * \sqrt{\frac{\log n}{n_k}}$

# UCB

C=1



- $v_k$  = Durchschnittsgewinn am Automaten k
- $C$  = Parameter (je höher C umso wichtiger wird Exploration)
- $n$  = Anzahl aller Spiele
- $n_k$  = Anzahl der Spiele an Automat k

- $UCB_k = v_k + C * \sqrt{\frac{\log n}{n_k}}$

Wähle Automat mit dem höchsten UCB Wert und spiele dort weiter!

# UCT

- Anwendung auf Bäume
- Entscheidungen an den inneren Knoten
- $v_k$  = Anteil der gewonnenen Simulationen am Knoten k
  - Aus Sicht des Spielers der den Zug macht, der zu Knoten k führt
- $C$  = Parameter (je höher C umso wichtiger wird Exploration)
- $n_p$  = Anzahl der von k's Elternknoten gespielten Simulationen
- $n_k$  = Anzahl der von Knoten k gespielten Simulationen

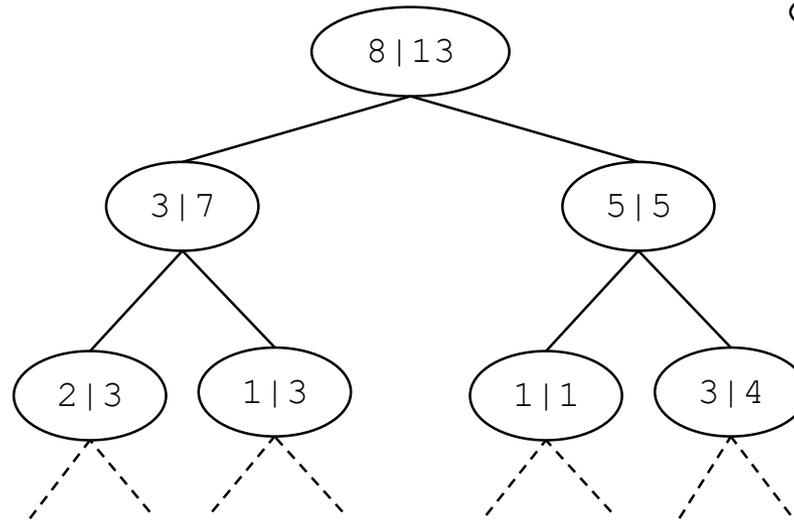
- $$UCB_k = v_k + C * \sqrt{\frac{\log n_p}{n_k}}$$



# UCT

Legende:

Siege A | Siege B



$v_k$  = Anteil der gewonnenen Simulationen am Knoten k

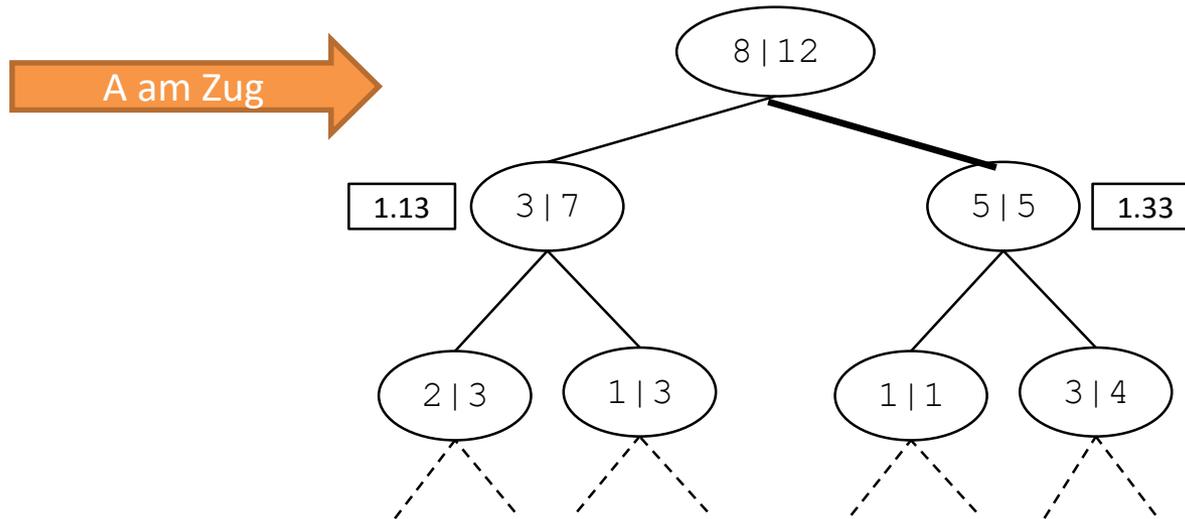
$C$  = Parameter (je höher  $C$  umso wichtiger wird Exploration)

$n_p$  = Anzahl der von k's Elternknoten aus gespielten Simulationen

$n_k$  = Anzahl der von Knoten k aus gespielten Simulationen

$$UCB_k = v_k + C * \sqrt{\frac{\log n_p}{n_k}}$$

# UCT



$v_k$  = Anteil der gewonnenen Simulationen am Knoten k

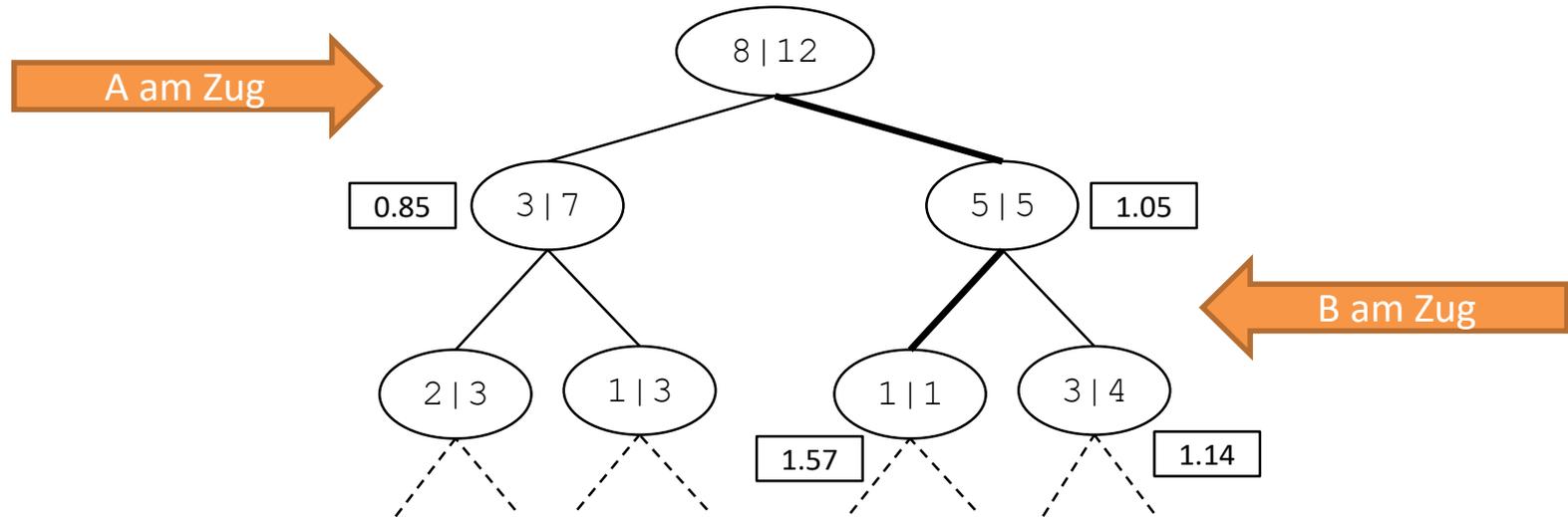
$C$  = Parameter (je höher C umso wichtiger wird Exploration)

$n_p$  = Anzahl der von k's Elternknoten aus gespielten Simulationen

$n_k$  = Anzahl der von Knoten k aus gespielten Simulationen

$$UCB_k = v_k + C * \sqrt{\frac{\log n_p}{n_k}}$$

# UCT



$v_k$  = Anteil der gewonnenen Simulationen am Knoten k

$C$  = Parameter (je höher C umso wichtiger wird Exploration)

$n_p$  = Anzahl der von k's Elternknoten aus gespielten Simulationen

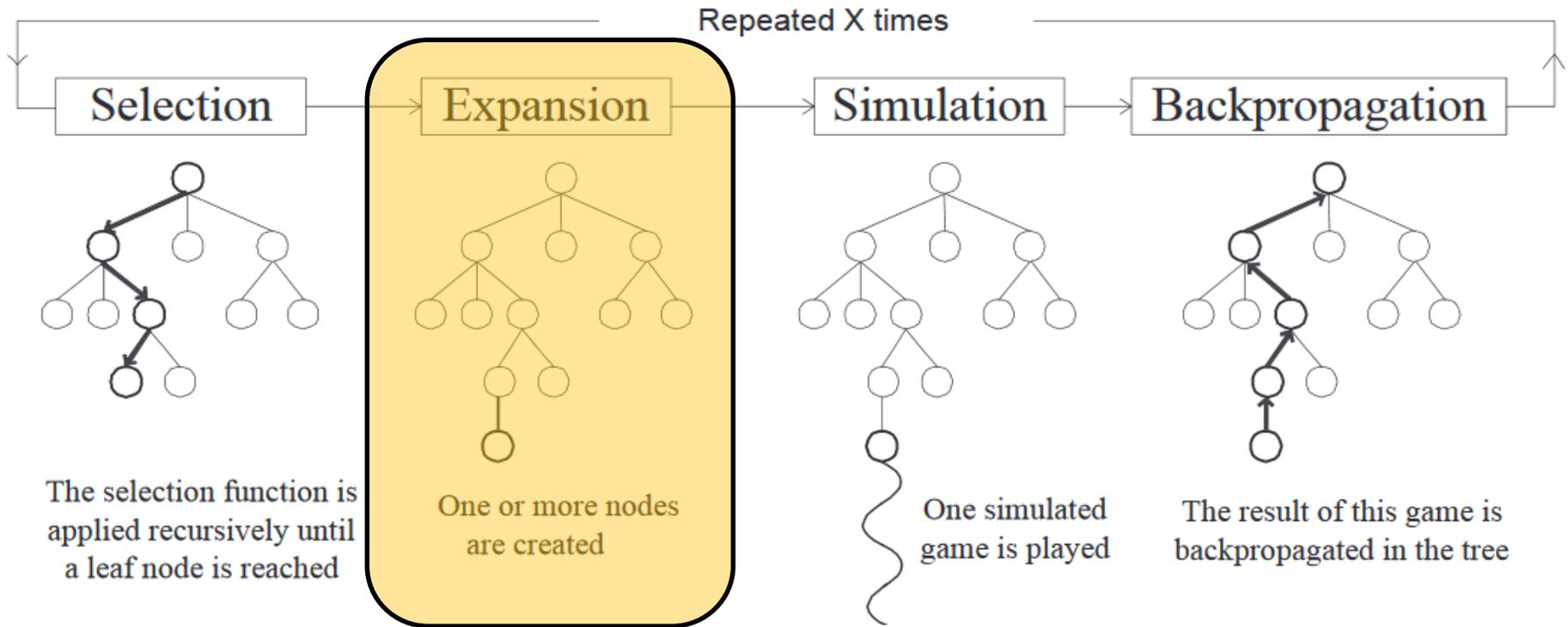
$n_k$  = Anzahl der von Knoten k aus gespielten Simulationen

$$UCB_k = v_k + C * \sqrt{\frac{\log n_p}{n_k}}$$

# Wahl von C

- C ist ein Parameter, den man in der Regel experimentell ermittelt
  - Lasse KIs mit  $C=1$ ,  $C=1.5$ ,  $C=2$ ,  $C=2.5$ , ... sehr oft gegeneinander antreten
  - Eventuell auch gegen andere KIs (z.B. Min-Max basiert)
  - Wähle den C-Wert, der am besten abschneidet
- Gute Ergebnisse können für  $\sqrt{2}$  erwartet werden
  - Kocsis & Szepesvari: Bandit based monte-carlo planning. ECML, 2006.

# Phasen



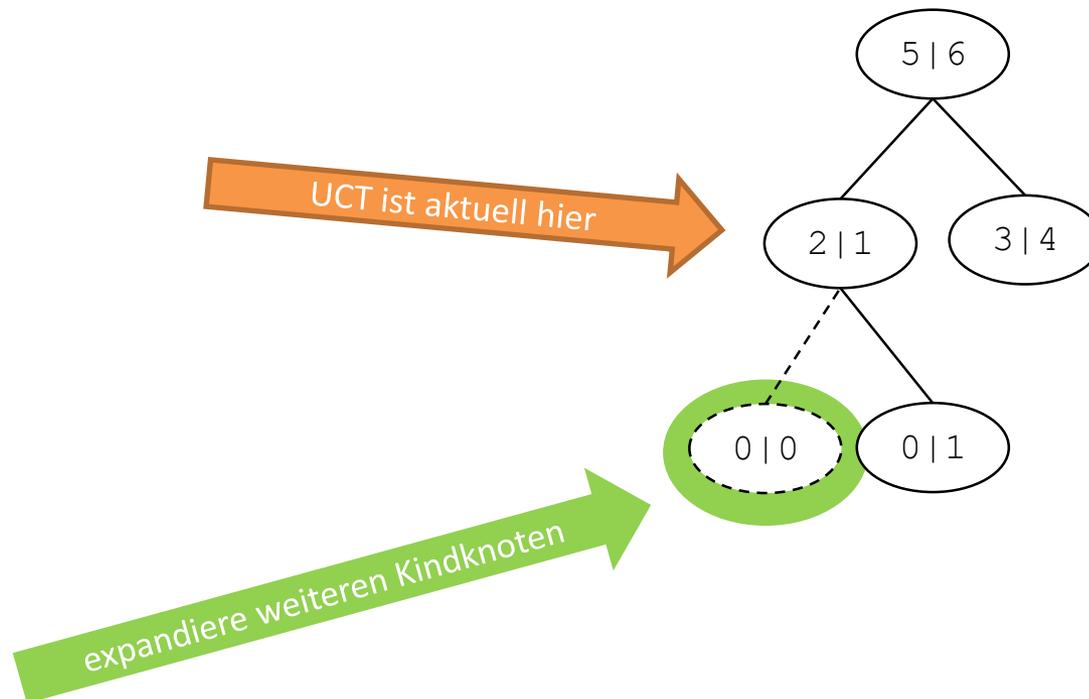
Taken from CHASLOT et al.: PROGRESSIVE STRATEGIES FOR MONTE-CARLO TREE SEARCH, 2007.

# Expansionsregeln

- Innere Knoten, bei denen alle Kinder bereits expandiert sind, können nicht weiter expandiert werden
  - Auswahl (Selection) eines Kindes per UCT
- Blattknoten ohne Kinder
  - Variante 1:
    - Erzeuge alle Kinder, initialisiere diese mit 0|0 und führe für jeden Kindknoten eine Simulation durch
  - Variante 2:
    - Erzeuge einen zufällig ausgewählten Kindknoten, initialisiere diesen mit 0|0 und führe eine Simulation durch

# Sonderregel

- Innere Knoten, bei denen mindestens ein Kind aber noch nicht alle Kinder expandiert wurden
  - Kann es nur in Variante 2 geben!
  - Erzeuge einen weiteren zufällig ausgewählten Kindknoten, initialisiere diesen mit 0|0 und führe eine Simulation durch

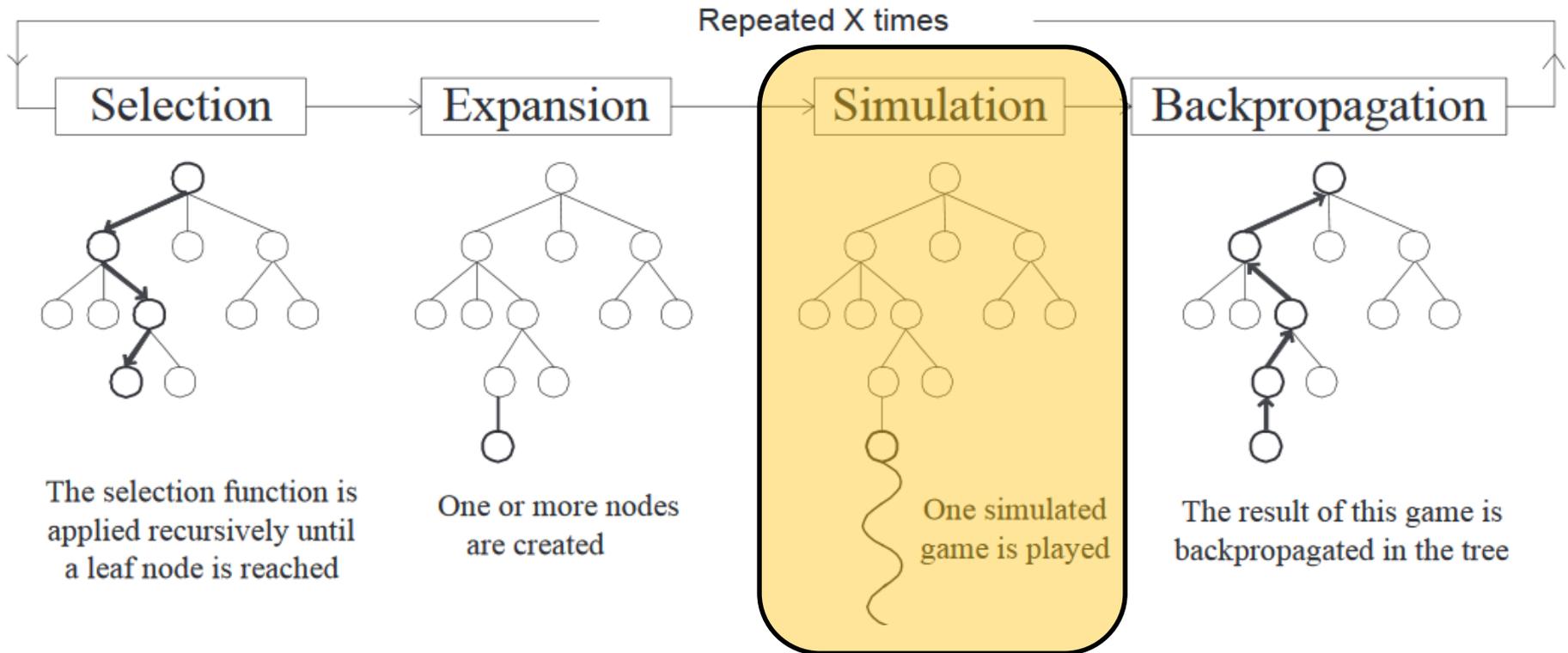


# Vergleich

- Variante 1:
  - Es werden immer alle Kindknoten erzeugt
  - Kann bei hohem Branchingfaktor teuer sein
- Variante 2:
  - Nachdem mehrere Kindknoten (aber nicht alle) erzeugt wurden, kann der Wert des Elternknoten so schlecht werden, dass dieser nicht mehr besucht wird
  - Fokus geht auf anderen Bereich des Baums
  - Verbleibende Kindknoten werden nicht mehr expandiert

Variante 2 bei hohem Branchingfaktor sinnvoll

# Phasen



Taken from CHASLOT et al.: PROGRESSIVE STRATEGIES FOR MONTE-CARLO TREE SEARCH, 2007.

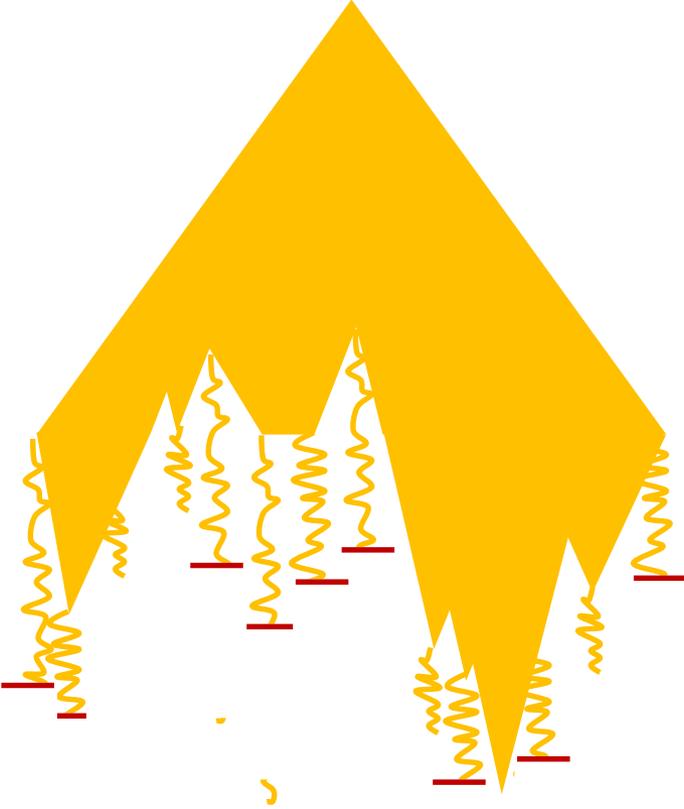
# Simulation

- Light Payout
  - In der Simulation werden vollkommen zufällige Züge gemacht
- Heavy Payout
  - Nicht (ganz) zufällig, stattdessen
    - Einfache Heuristik
    - Zufall gemischt mit Heuristiken
    - Min-Max KI mit geringer Suchtiefe
    - ...
- Vorsicht beim Heavy Payout mit Heuristik
  - Werden dabei systematisch gute Zugmöglichkeiten übersehen, so führt dies zu geringer Spielstärke

# Light vs. Heavy Playout

- Heavy Playout ist besser als Light Playout bei gleicher Anzahl an Iterationen
  - Klar, zufälliges Spiel wird in der Realität nicht auftauchen
  - Statistiken, die hierauf basieren sind nicht aussagekräftig
- Aber: Heavy Playout ist in der Regel (deutlich) teurer, d.h. eine Simulation dauert (viel) länger
- Abwägen: Sind 10 vernünftige Simulationen besser als 1000 zufällige?
  - Auch hier gilt: Kann letztlich nur experimentell bestimmt werden

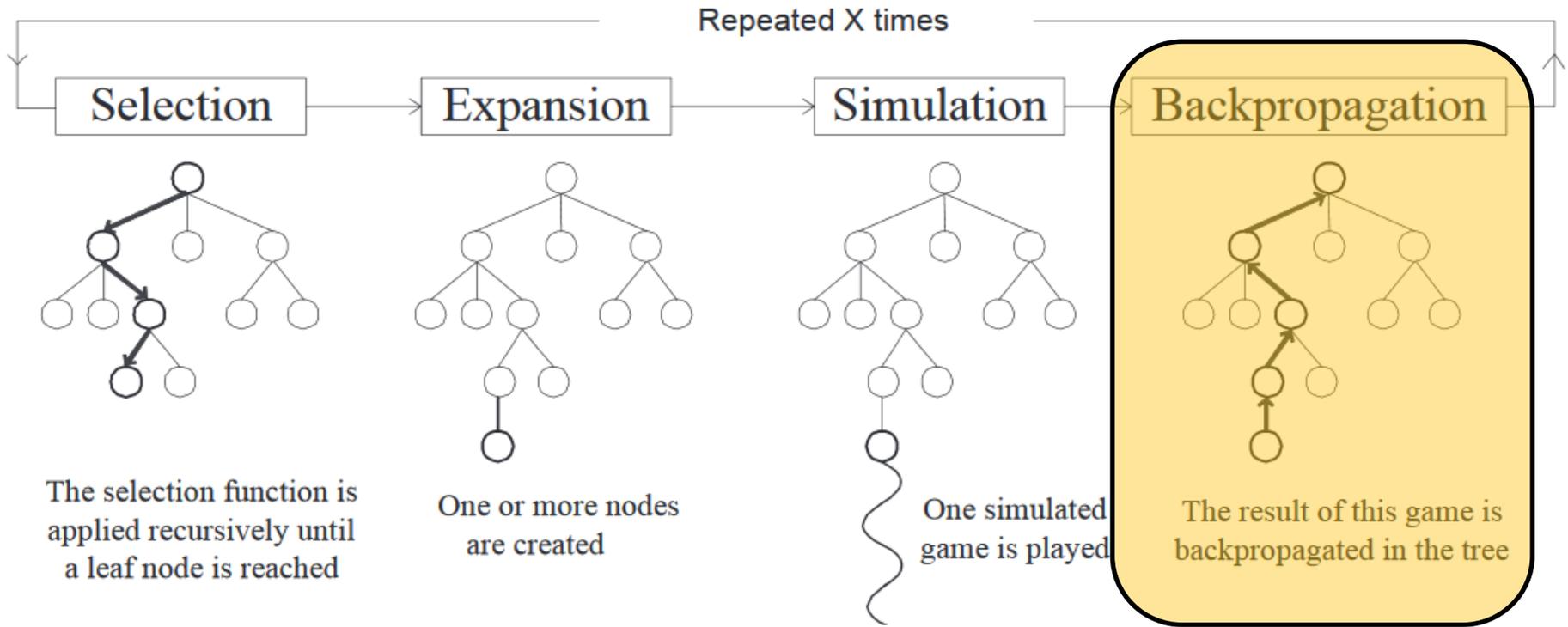
# Ausspielen vs. Abbrechen



# Ausspielen vs. Abbrechen

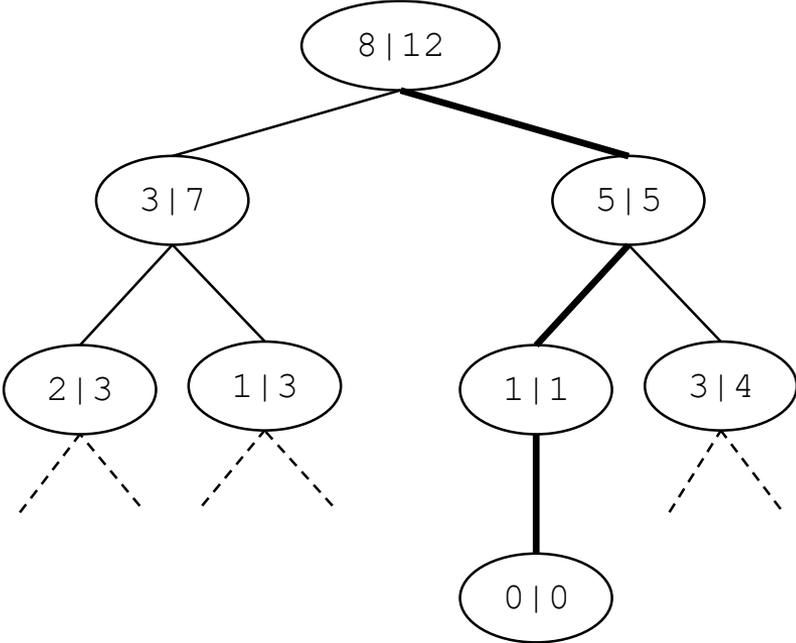
- Bei Spielen, die erst nach vielen Zügen beendet sind, kann es Sinn machen, die Simulation abbrechen
- Bei Abbruch  $\Rightarrow$  Anwendung einer Heuristik
  - Entspricht (ungefähr) der Heuristik beim Min-Max Verfahren
  - Entweder, um dann Sieg oder Niederlage zu schätzen
  - Oder um Heuristikwert „nach oben zur propagieren“
- Wann genau kommt die Heuristik zum Einsatz?
  - Wenn bestimmte Suchtiefe erreicht ist oder,
  - Wird alle  $m$  Züge berechnet
    - Klarer Ausschlag wird als Sieg oder Niederlage gewertet
    - Kein klarer Ausschlag  $\Rightarrow$  Simulation fortführen

# Phasen

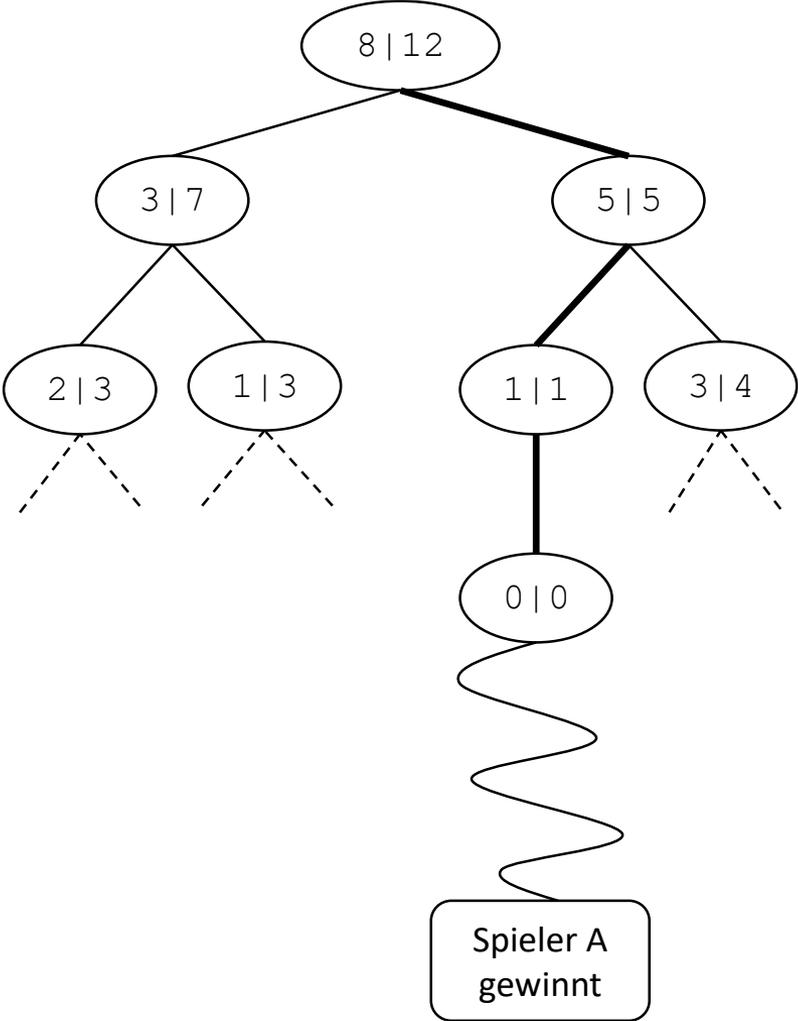


Taken from CHASLOT et al.: PROGRESSIVE STRATEGIES FOR MONTE-CARLO TREE SEARCH, 2007.

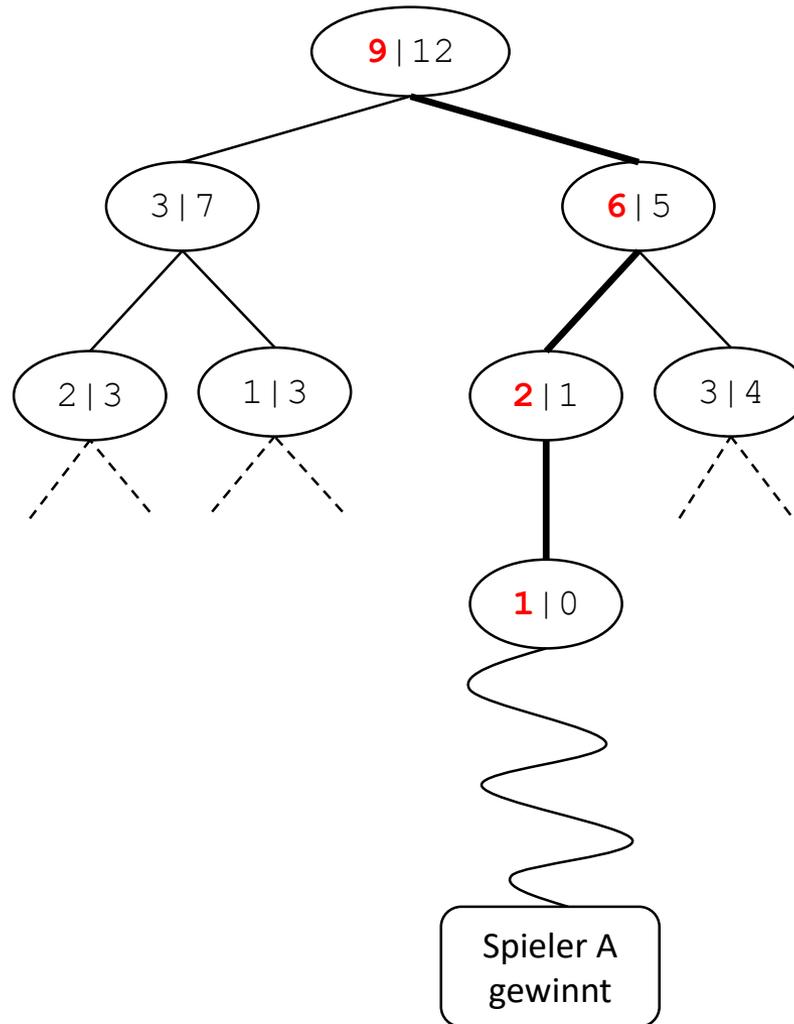
# MCTS: Backpropagation



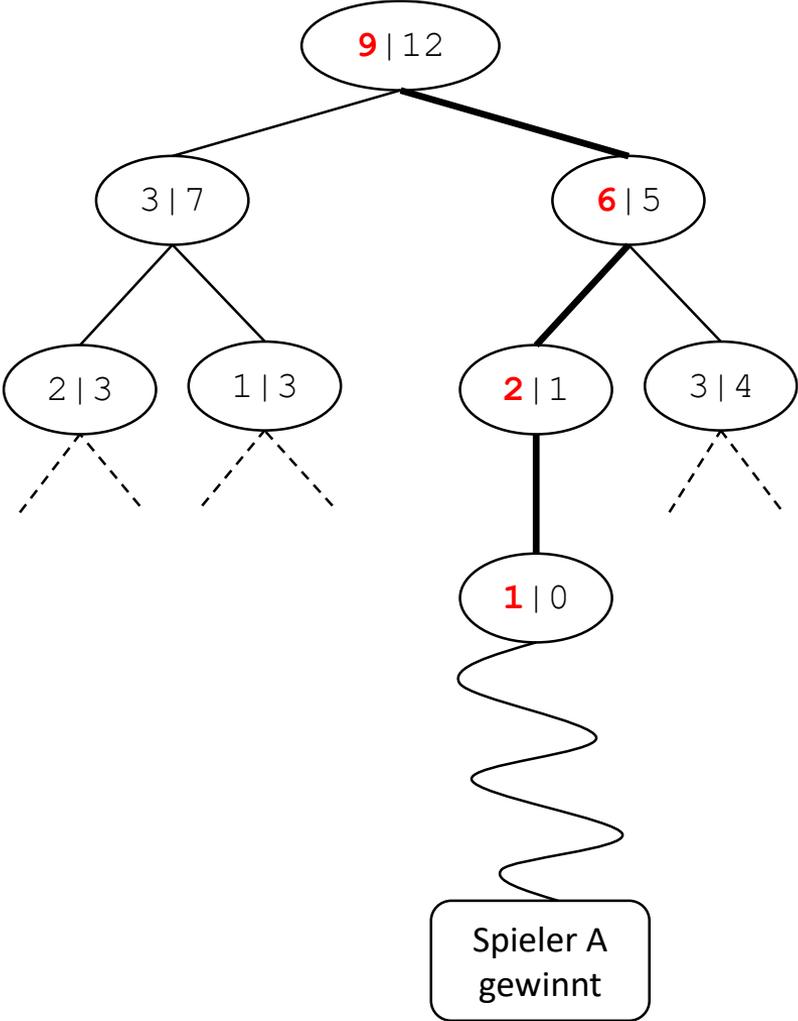
# MCTS: Backpropagation



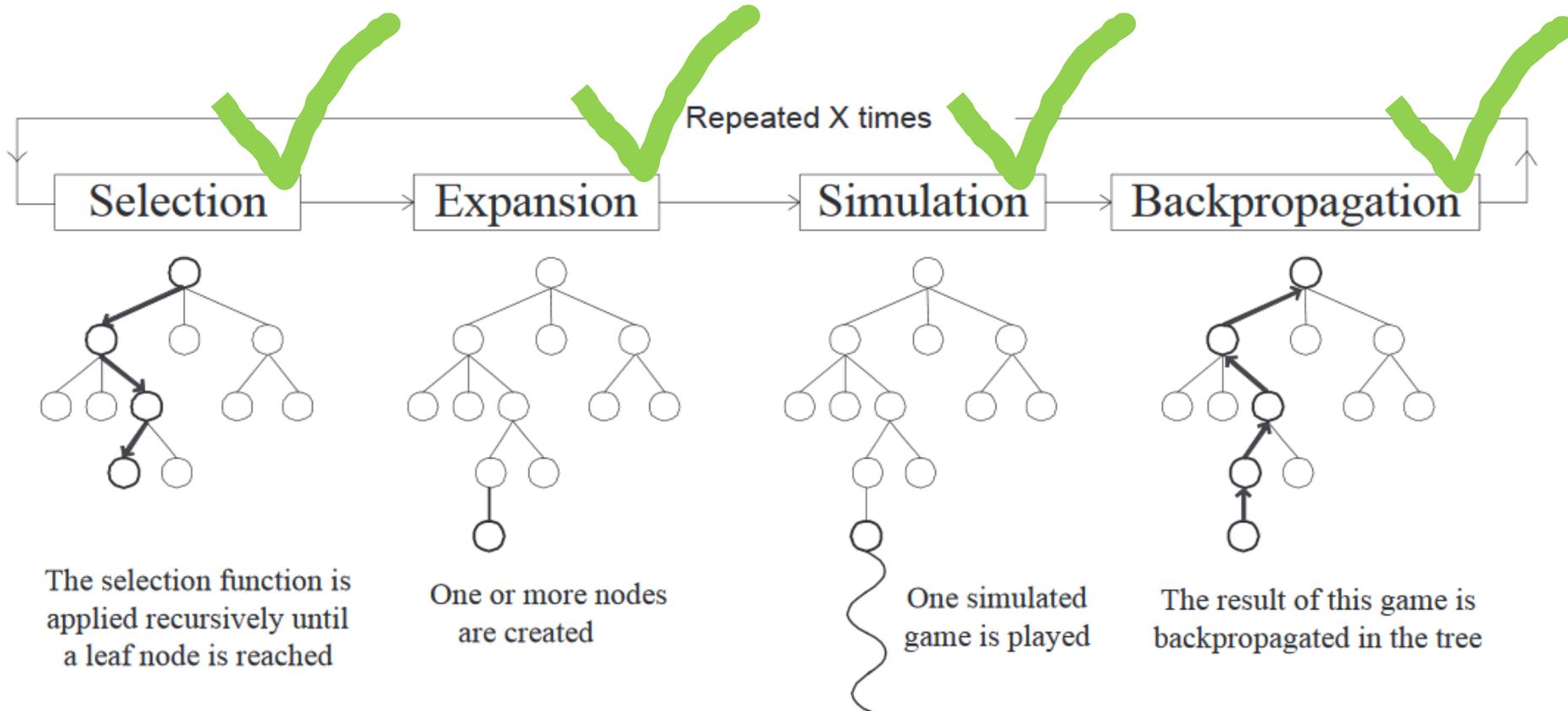
# MCTS: Backpropagation



# MCTS: Backpropagation



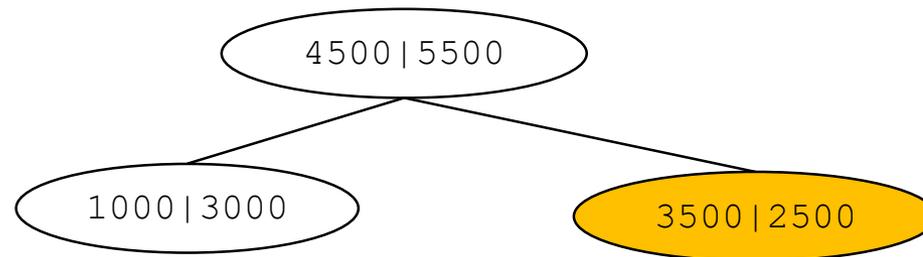
# Phasen



Taken from CHASLOT et al.: PROGRESSIVE STRATEGIES FOR MONTE-CARLO TREE SEARCH, 2007.

# Auswahl der Handlung

- Bei Sieg/Niederlage Spielen wird die Handlung gewählt, die zu dem Knoten mit den meisten Besuchen führt
  - Ist in der Regel auch der Knoten mit der höchsten Gewinnrate



- Eventuell andere Strategie bei Spielen mit verschiedenen Ausgängen
  - Ziel kann es sein ein möglichst geringes Risiko einzugehen
  - Andere „Statistiken“ müssen gespeichert werden

# Zwischenfazit

- Verfahren ähnelt bis zu einem gewissen Grad dem Min-Max Verfahren
  - Propagieren der Simulationsergebnisse  
~ Propagieren der Heuristikwerte bei Min-Max
  - UCT Entscheidungen (wenn Exploration ignoriert wird) ~  
Abwechselnde Zugwahl durch Min/Max Spieler
- Unterschiede
  - Vielversprechende Bereiche im Suchbaum werden intensiver durchsucht
  - Bei Light-Playout wird keinerlei Wissen über das Spiel benötigt
  - Erweiterbar auf partiell beobachtbare Spiele, z.B. Kartenspiele

# Nicht-deterministische und nur partiell beobachtbare Spiele

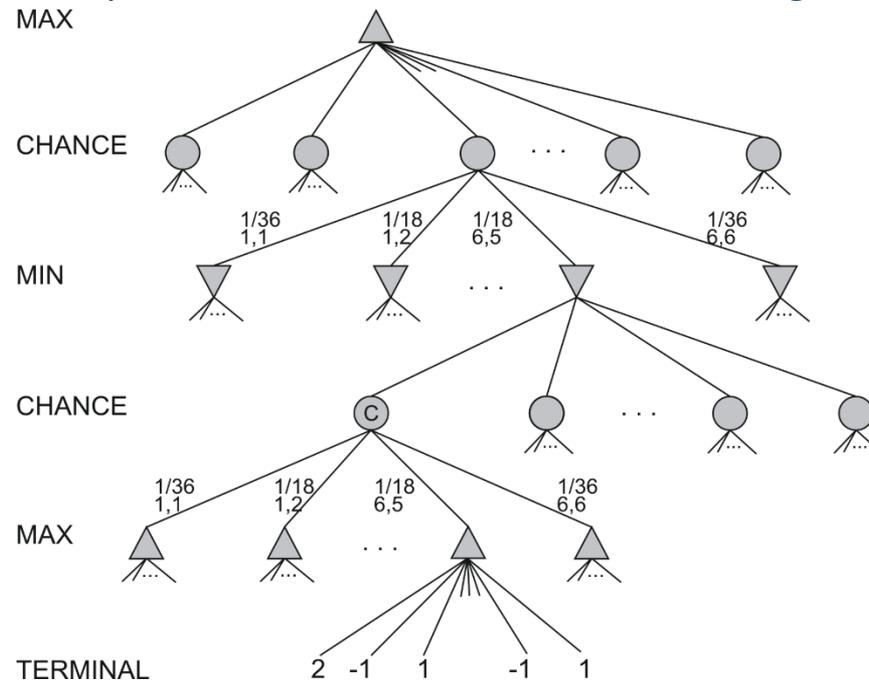


- Problem bei Kartenspielen: Karten des Gegners unbekannt (ebenso die Karten auf dem Stapel)
  - Zugmöglichkeiten des Gegners sind somit unbekannt
  - Bei der Expansion und Simulation ein Problem
- Problem bei Würfelspielen: Wir wissen nicht wie die Würfel des Gegners fallen werden
  - Zugmöglichkeiten des Gegners sind somit unbekannt
  - Bei der Expansion und Simulation ein Problem



# Erinnerung

- Bisher hatten wir nur ExpectiMax kennengelernt
  - Min-Max mit Erweiterung um Chance Nodes
  - Suchraum explodiert, kann oft nicht effizient angewendet werden



# Einfacher Ansatz: Determinisierung

- Würfelspiel: Erzeuge  $n$  zufällige Abfolgen von Würfeleregebnissen
- Kartenspiel: Erzeuge  $n$  zufällige Verteilungen der verbleibenden Karten auf Gegner und Stapel
  
- Wende MCTS  $m$ -mal auf jedes der  $n$  vollständig beobachtbaren und deterministischen Probleme an
  
- Aggregiere die erste Ebene der Knoten der  $m$  MCTS Bäume und entscheide auf dieser Basis
  - Die erste Ebene hat bei allen Bäumen dieselben Knoten
  - Erst danach unterscheiden sich die Bäume
  
- Auch bekannt im Kontext der Bezeichnung „Perfect Information Monte“ Carlo (PIMC)

# Unvollständige Information vs. Nicht-Deterministisch

- Würfelspiel ist nicht deterministisch
  - Weder A noch B wissen, wie die Würfel im weiteren Spielverlauf fallen
  - **Der Zugang zu diesem Wissen ist prinzipiell nicht gegeben**
- Beim Kartenspiel sind nicht alle relevanten Informationen bekannt
  - A kennt eigene Karten und hat Vermutungen über die Karten von B
  - B kennt eigene Karten und hat Vermutungen über die Karten von A
- **Grundlegender Unterschied zwischen Würfel- und Kartenspiel**
  - Beim Kartenspiel sind möglichst umfangreiche und korrekte Vermutungen wichtig
  - Spezielle Erweiterungen/Anpassungen notwendig
    - ① Um Vermutungen zu **generieren**
    - ② Um Vermutungen **auszunutzen**



# Modell des Gegners



- Vergangene Züge des Gegners erlauben (probabilistische) Schlussfolgerungen über die Hand des Gegners

1

- Beispiel:
  - Gegner hätte wichtigen Stich verhindern können, wenn er Karte X oder Y gehabt hätte
  - Er hat X oder Y nicht gelegt, und damit den Stich verloren
  - Also: Er hat (wahrscheinlich) weder X noch Y

- Kann bei der Determinisierung ausgenutzt / berücksichtigt werden

2

- Nur solche Determinisierungen erzeugen, die zum Wissen über den Gegner passen
- Beispiel: Verwerfe Determinisierung bei der Gegner X oder Y hat

# Offene Probleme

- **Es gibt Aktionen, die ausgeführt werden, um Wissen zu erhalten**
  - Beispiel, Spiel, bei dem man Stiche sammelt: Eine niedrige Karte wird angespielt, um zu sehen ob der Gegner noch Trumpf hat
  - Solche Aktionen können unmöglich in einer Determinisierung „modelliert werden“
- **Strategy Fusion: Unvereinbare Strategien werden vermisch**
  - In einer Determinisierung kann eine zentrale Strategie gespielt werden, die unvereinbar ist mit der Strategie, die in einer anderen Determinisierung gespielt wird (und dort zu den besten Ergebnissen führt)
  - Dennoch werden die resultierenden Statistiken aggregiert
- **Unnötige (doppelte) Berechnungen**
  - Zwei Determinisierungen können sich in relativ unwesentlichen Teilen unterscheiden
  - Teile der MCTS Bäume werden werden zweimal zweimal identisch aufgebaut
- **Bestimmte Aspekte der „Unvollständigen Information“ können nicht durch Determinisierung abgebildet werden**

# Zusammenfassung

- Min-Max vs. MCTS (siehe auch folgende Folie)
- Grundprinzip als Abfolge von vier Schritten / Datenstruktur
  - Selection mittels UCT
  - Expansion
  - Simulation (“playout”)
  - Backpropagation
- Anwendung auf Würfel- und Kartenspiele
  - Z.B. Determinisierung
- MCTS ist eine Familie neuerer Algorithmen die ab ca. 2006 intensiver untersucht wurden
  - Zum Teil (vielleicht nur dem Dozenten) nicht ganz klar unter welchen Bedingungen MCTS in welcher Variante gut funktioniert

# Fragen

Monte Carlo



Tree

